

Ingenieurspraxis: Einwurfsystem für Bibliotheken

Paul Zech

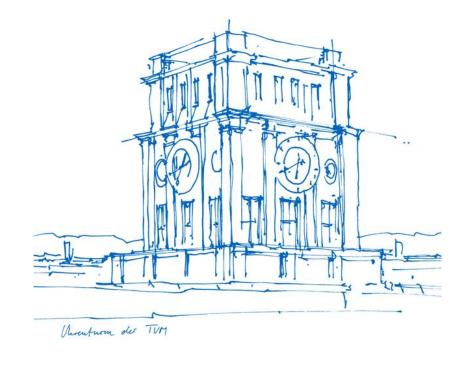
Technische Universität München

Fakultät für Elektrotechnik und Informationstechnik

Lehrstuhl für Datenverarbeitung

Abschlussvortrag am 26.03.2020

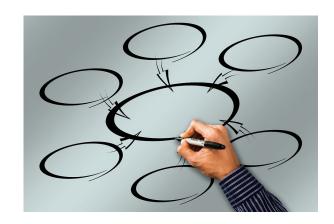






Vorgehensweise

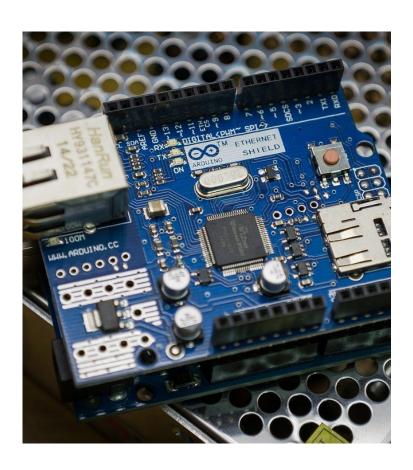
- 1. Konzept aufstellen
- 2. Hardware bestellen
- 3. Schrittweise Programmierung der Arduino Software, unterteilt in:
 - 1. Arduino ins Netzwerk integrieren
 - Einen WebServer bereitstellen
 - 3. Die Real Time Clock integrieren
 - 4. (Die Schrittmotor Steuerung)
 - 5. Das Hauptprogramm
- 4. Raspberry Pi als Informationsdisplay einrichten
- Probeaufbau und Test
- 6. Fehlerbehebung und Anpassung des Konzepts
- 7. Planung der Hardware und des Einbaus
 - Demo Einwurfkasten
 - 2. Anschluss-Shield (Platine) für den Arduino
 - 3. Einbau und Fehlerbehebung
- 8. Funktionsüberprüfung und Abgleich mit dem Konzept





Arduino Software

- → Ist eine vollständige Eigenentwicklung
- Unterteilung der Software in einzelne Komponenten um die Funktionsweise genau verstehen zu können
- Schrittweise Erweiterung der Software um mögliche Probleme erkennen zu können
- Anpassung des Konzepts:
 - Am Servomotor zwei Lichtschranken
 → mehr Sicherheit
 - Anpassung der Pin Belegung zur optimalen Ausnutzung aller Ein- und Ausgänge
 - → Mehr Status LED`s
 - Schrittmotor Version wird nicht weiter entwickelt





Raspberry Pi als Informationsdisplay

- → Ist keine Eigenentwicklung
- Aufstellen einer Liste an Anforderungen an das System
- Recherche und Abwägung
- <u>Screenly OSE</u> als optimale Lösung





Hardware

- → Eigenentwicklung des Demo Kasten und des Anschluss Shield
- Der Kasten soll die Funktionsweise des Projekts demonstrieren
 - Stabile Konstruktion, ohne viel Aufwand beim Zusammenbau → Verzahnte Holzkonstruktion aus der CNC-Fräse
 - Ist gleichzeitig ein Gehäuse für den Arduino und das Netzteil
- Arduino Anschluss Shield
 - Anschlussklemmen um die Kabel leicht aber sicher anzuschließen
 - Soll direkt auf den Arduino aufgesteckt werden können
 - Soll alle benötigten Bauteile enthalten
- Gehäuse für Raspberry Pi und den Arduino + Shield
 - Raspberry Pi Gehäuse von <u>Thingiverse</u>
 - Arduino + Shield Gehäuse aktuell noch nicht benötigt





Die komplette Dokumentation ist hier zu finden:

<u>LDV Wiki – Einwurfsystem für Bibliotheken</u>

