



## Erwartungshorizont - Technische Mechanik 1

Themengebiet	Umfasst unter anderem folgende Aufgaben-/Problemstellungen:
Grundlagen	<ul style="list-style-type: none"><li>• Definition, Eigenschaften und Darstellung von „Kraft“</li><li>• Der Starre Körper</li><li>• Einteilung von Kräften, Schnittprinzip</li><li>• Wechselwirkungsgesetz</li><li>• Dimensionen und Einheiten</li><li>• Lösung statischer Probleme, Genauigkeit</li></ul>
Kräfte mit gemeinsamen Angriffspunkt	<ul style="list-style-type: none"><li>• Zusammensetzung von Kräften in der Ebene</li><li>• Zerlegung von Kräften in der Ebene, Komponentendarstellung</li><li>• Gleichgewicht in der Ebene</li><li>• Zentrale Kraftgruppen in der Ebene</li><li>• Zentrale Kraftgruppen im Raum</li></ul>
Allgemeine Kraftsysteme und Gleichgewicht des starren Körpers	<ul style="list-style-type: none"><li>• Allgemeine Kräftegruppen in der Ebene</li><li>• Allgemeine Kräftegruppen im Raum</li></ul>
Schwerpunkt	<ul style="list-style-type: none"><li>• Schwerpunkt einer Gruppe paralleler Kräfte</li><li>• Schwerpunkt und Massenmittelpunkt eines Körpers</li><li>• Flächenschwerpunkt</li><li>• Linienschwerpunkt</li></ul>
Lagerreaktionen	<ul style="list-style-type: none"><li>• Ebene Tragwerke</li><li>• Räumliche Tragwerke</li><li>• Mehrteilige Tragwerke</li></ul>
Fachwerke	<ul style="list-style-type: none"><li>• Statische Bestimmtheit</li><li>• Aufbau eines Fachwerks</li><li>• Ermittlung der Stabkräfte</li></ul>
Balken, Rahmen, Bogen	<ul style="list-style-type: none"><li>• Schnittgrößen<ul style="list-style-type: none"><li>○ am geraden Balken</li><li>○ bei Rahmen und Bogen</li><li>○ bei räumlichen Tragwerken</li></ul></li></ul>
Arbeit	<ul style="list-style-type: none"><li>• Arbeitsbegriff und Potential</li><li>• Der Arbeitssatz</li><li>• Gleichgewichtslagen und Kräfte bei beweglichen Systemen</li><li>• Ermittlung von Reaktions- und Schnittkräften</li><li>• Stabilität einer Gleichgewichtslage</li></ul>
Haftung und Reibung	<ul style="list-style-type: none"><li>• Reibungsgrundlagen</li><li>• Die Coulombschen Reibungsgesetze</li><li>• Seilhaftung und Seilreibung</li></ul>

### Auswahl an Referenzen:

1. Gross, D., Hauger, W., Schröder, J. und Wall, W. A.: Technische Mechanik 1: Statik. Springer.
2. Hauger, W., Mannl, V., Wall, W. A. und Werner, E.: Aufgaben zu Technische Mechanik 1-3: Statik, Elastostatik, Kinetik. Springer.
3. Hibbeler, R.: Technische Mechanik 1 Statik. Pearson Studium



### Level of expectations - Engineering Mechanics 1

Topic	Comprises, amongst others, the following tasks and problem statements:
Basic Concepts	<ul style="list-style-type: none"><li>• Definition, Characteristics and Representation of a Force</li><li>• The Rigid Body</li><li>• Classification of Forces, Free-Body Diagram</li><li>• Law of Action and Reaction</li><li>• Dimensions and Units</li><li>• Solution of Statics Problems, Accuracy</li></ul>
Forces with a Common Point of Application	<ul style="list-style-type: none"><li>• Addition of Forces in a Plane</li><li>• Decomposition of Forces in a Plane, Representation in Cartesian Coordinates</li><li>• Equilibrium in a Plane</li><li>• Coplanar Systems of Forces</li><li>• Concurrent Systems of Forces in Space</li></ul>
General Systems of Forces, Equilibrium of a Rigid Body	<ul style="list-style-type: none"><li>• General Systems of Forces in a Plane</li><li>• General Systems of Forces in Space</li></ul>
Center of Gravity, Center of Mass, Centroids	<ul style="list-style-type: none"><li>• Center of Forces</li><li>• Center of Gravity and Center of Mass</li><li>• Centroid of an Area</li><li>• Centroid of an Area</li></ul>
Support Reactions	<ul style="list-style-type: none"><li>• Plane Structures</li><li>• Spatial Structures</li><li>• Multi-Part Structures</li></ul>
Trusses	<ul style="list-style-type: none"><li>• Statically Determinate Trusses</li><li>• Design of a Truss</li><li>• Determination of the Internal Forces</li><li>• Method of Joints</li><li>• Method of Sections</li></ul>
Beams, Frames, Arches	<ul style="list-style-type: none"><li>• Stress Resultants<ul style="list-style-type: none"><li>○ in Straight Beams</li><li>○ in Frames and Arches</li><li>○ in Spatial Structures</li></ul></li></ul>
Work and Potential Energy	<ul style="list-style-type: none"><li>• Definition of Work and Potential Energy</li><li>• Principle of Virtual Work</li><li>• Equilibrium States and Forces in Nonrigid Systems</li><li>• Reaction Forces and Stress Resultants</li><li>• Stability of Equilibrium States</li></ul>
Static and Kinetic Friction	<ul style="list-style-type: none"><li>• Basic Principles</li><li>• Coulomb Theory of Friction</li><li>• Belt Friction</li></ul>

#### Selected References:

1. Gross, D., Hauger, W., Schröder, J., Wall, W. A. and Govindjee, S.: Engineering Mechanics 1: Statics. Springer.
2. Gross, D., Hauger, W., Schröder, J., Wall, W. A. and Govindjee, S.: Statics - Formulas and Problems: Engineering Mechanics 1: Statics. Springer.
3. Meriam, J. L., Kraige, L. G.: Engineering Mechanics, Volume 1; Statics. John Wiley & Sons



## Erwartungshorizont – Technische Mechanik 2

Themengebiet	Umfasst unter anderem folgende Aufgaben-/Problemstellungen:
Zug und Druck in Stäben	<ul style="list-style-type: none"><li>• Spannung und Dehnung</li><li>• Stoffgesetz</li><li>• Einzelstab</li><li>• Statisch bestimmte und unbestimmte Stabsysteme</li></ul>
Spannungszustand	<ul style="list-style-type: none"><li>• Spannungsvektor und -tensor</li><li>• Ebener Spannungszustand<ul style="list-style-type: none"><li>○ Hauptspannungen</li><li>○ Mohrscher Spannungskreis</li><li>○ Dünnwandiger Kessel</li></ul></li><li>• Gleichgewichtsbedingungen</li></ul>
Verzerrungszustand Elastizitätsgesetz	<ul style="list-style-type: none"><li>• Verzerrungszustand und Elastizitätsgesetz</li><li>• Festigkeitshypothesen</li></ul>
Balkenbiegung	<ul style="list-style-type: none"><li>• Flächenträgheitsmomente<ul style="list-style-type: none"><li>○ Parallelverschiebung von Bezugsachsen</li><li>○ Hauptträgheitsmomente</li></ul></li><li>• Grundgleichung der geraden Biegung</li><li>• Normalspannung</li><li>• Biegelinie<ul style="list-style-type: none"><li>○ Differentialgleichung der Biegelinie</li><li>○ Einfeldbalken</li><li>○ Balken mit mehreren Feldern</li><li>○ Superposition</li></ul></li><li>• Einfluss des Schubes<ul style="list-style-type: none"><li>○ Schubspannungen</li><li>○ Durchbiegung infolge Schub</li></ul></li><li>• Schiefe Biegung</li><li>• Biegung und Zug/Druck</li><li>• Kern des Querschnitts</li><li>• Temperaturbelastung</li></ul>
Torsion	<ul style="list-style-type: none"><li>• Zylindrische Welle</li><li>• Dünnwandige geschlossene und offene Profile</li></ul>
Begriff der Arbeit in der Elastostatik	<ul style="list-style-type: none"><li>• Arbeitssatz und Formänderungsenergie</li><li>• Prinzip der virtuellen Kräfte</li><li>• Einflusszahlen und Vertauschungssätze</li><li>• Anwendung auf statisch unbestimmte Systeme</li></ul>
Knickung	<ul style="list-style-type: none"><li>• Verzweigung einer Gleichgewichtslage</li><li>• Der Euler-Stab</li></ul>
Verbundquerschnitte	<ul style="list-style-type: none"><li>• Zug und Druck in Stäben</li><li>• Reine Biegung</li><li>• Kombination Biegung und Zug/Druck</li></ul>

### Auswahl an Referenzen:

1. Gross, D., Hauger, W., Schröder, J. und Wall, W. A.: Technische Mechanik 2: Elastostatik. Springer.
2. Hauger, W., Mannl, V., Wall, W. A. und Werner, E.: Aufgaben zu Technische Mechanik 1-3: Statik, Elastostatik, Kinetik. Springer.
3. Hibbeler, R. C.: Technische Mechanik 2: Festigkeitslehre. Pearson.



## Level of expectations – Engineering Mechanics 2

Topic	Comprises, amongst others, the following tasks and problem statements:
Tension and Compression in Bars	<ul style="list-style-type: none"><li>• Stress and strain</li><li>• Constitutive Law</li><li>• Single bar under tension or compression</li><li>• Statically determinate and indeterminate systems of bars</li></ul>
Stress	<ul style="list-style-type: none"><li>• Stress vector and tensor</li><li>• Plane stress<ul style="list-style-type: none"><li>○ Principal stresses</li><li>○ Mohr's circle</li><li>○ The thin-walled pressure vessel</li></ul></li><li>• Equilibrium conditions</li></ul>
Strain and Hooke's Law	<ul style="list-style-type: none"><li>• State of strain and Hooke's law</li><li>• Strength hypotheses</li></ul>
Bending of Beams	<ul style="list-style-type: none"><li>• Second moments of area<ul style="list-style-type: none"><li>○ Parallel-axis theorem</li><li>○ Principal moments of inertia</li></ul></li><li>• Basic equations of ordinary bending theory</li><li>• Normal stress</li><li>• Deflection Curve<ul style="list-style-type: none"><li>○ Differential equation of the deflection curve</li><li>○ Beams with one region of integration</li><li>○ Beams with several regions of integration</li><li>○ Method of superposition</li></ul></li><li>• Influence of shear<ul style="list-style-type: none"><li>○ Shear stresses</li><li>○ Deflection due to shear</li></ul></li><li>• Unsymmetric bending</li><li>• Bending and tension/ compression</li><li>• Core of the cross section</li><li>• thermal bending</li></ul>
Torsion	<ul style="list-style-type: none"><li>• Circular shaft</li><li>• Thin-walled tubes with closed and open cross sections</li></ul>
Energy Methods	<ul style="list-style-type: none"><li>• Strain energy and conservation of energy</li><li>• Principle of virtual forces and unit load method</li><li>• Influence coefficients and reciprocal displacement theorem</li><li>• Statically indeterminate systems</li></ul>
Buckling of Bars	<ul style="list-style-type: none"><li>• Bifurcation of an equilibrium state</li><li>• Critical loads of bars, Euler's Column</li></ul>
Composites of different cross Sections	<ul style="list-style-type: none"><li>• Systems of bars with varying cross sections</li></ul>

### Selected References:

1. Gross, D., Hauger, W., Schröder, J., Wall, W. A. and Govindjee, S.: Engineering Mechanics 2: Mechanics of Materials. Springer.
2. Gross, D., Ehlers, W., Wriggers, P., Schröder, J., Müller, R.: Mechanics of Materials – Formulas and Problems: Engineering Mechanics 2. Springer.



### Erwartungshorizont – Technische Mechanik 3

Themengebiet	Umfasst unter anderem folgende Aufgaben-/Problemstellungen:
Bewegung eines Massenpunktes	<ul style="list-style-type: none"><li>• Kinematik:<ul style="list-style-type: none"><li>○ Geschwindigkeit/Beschleunigung</li><li>○ Ebene/Räumliche/Geradlinige Bewegung (Polar-/natürliche Koordinaten)</li></ul></li><li>• Kinetik:<ul style="list-style-type: none"><li>○ Impuls-/Momentensatz</li><li>○ Stöße</li><li>○ Freie/geführte Bewegung, Widerstand</li><li>○ Arbeitssatz, potenzielle Energie, Energiesatz</li></ul></li></ul>
Kinetik eines Systems von Massenpunkten	<ul style="list-style-type: none"><li>• Schwerpunkt- und Momentensatz</li><li>• Arbeits- und Energiesatz</li><li>• Zentrischer Stoß</li><li>• Veränderliche Masse</li></ul>
Bewegung eines starren Körpers	<ul style="list-style-type: none"><li>• Kinematik:<ul style="list-style-type: none"><li>○ Translation/Rotation</li><li>○ Momentanpol</li></ul></li><li>• Kinetik (Rotation um feste Achse):<ul style="list-style-type: none"><li>○ Momentensatz (Massenträgheitsmomente)</li><li>○ Arbeits-, Energie-, Leistungssatz</li></ul></li><li>• Kinetik (ebene Bewegung):<ul style="list-style-type: none"><li>○ Kräfte- und Momentensatz</li><li>○ Arbeits-, Energie-, Impulssatz</li><li>○ Exzentrischer Stoß</li></ul></li><li>• Kinetik (räumliche Bewegung):<ul style="list-style-type: none"><li>○ Kräfte- und Momentensatz</li><li>○ Arbeits-, Energie-, Leistungssatz</li><li>○ Drehimpuls, Drall, Trägheitstensor, Eulersche Gleichungen</li><li>○ Kreisel und Auswuchten</li><li>○ Lagerreaktionen</li></ul></li></ul>
Prinzipien der Mechanik	<ul style="list-style-type: none"><li>• Prinzip von d'Alambert</li><li>• Lagrangesche Gleichungen 2. Art</li></ul>
Schwingungen	<ul style="list-style-type: none"><li>• Freie Schwingungen (ungedämpft/gedämpft; Federzahlen)</li><li>• Erzwungene Schwingungen (ungedämpft/gedämpft)</li><li>• Systeme mit zwei Freiheitsgraden (frei/erzwungen)</li></ul>
Relativbewegung des Massenpunktes	<ul style="list-style-type: none"><li>• Kinematik: Translation und Rotation des Bezugssystems</li><li>• Kinetik (Scheinkräfte, Inertialsysteme)</li></ul>
Numerische Simulation	<ul style="list-style-type: none"><li>• Anfangswertproblem 1./2. Ordnung</li></ul>

### Auswahl an Referenzen:

1. Gross, D., Hauger, W., Schröder, J. und Wall, W. A.: Technische Mechanik 3: Kinetik. Springer.
2. Hauger, W., Mannl, V., Wall, W. A. und Werner, E.: Aufgaben zu Technische Mechanik 1-3: Statik, Elastostatik, Kinetik. Springer.
3. Eller, C.: Holzmann/Meyer/Schumpich Technische Mechanik Kinematik und Kinetik. Springer.



### Level of expectations – Engineering Mechanics 3

Topic	Comprises, amongst others, the following tasks and problem statements:
Motion of a Point Mass	<ul style="list-style-type: none"><li>• Kinematics:<ul style="list-style-type: none"><li>○ Velocity/Acceleration</li><li>○ Rectilinear/Planar/Three-Dimensional motion (polar coordinates/Serret-Frenet frame)</li></ul></li><li>• Kinetics:<ul style="list-style-type: none"><li>○ Impulse law and linear/angular momentum</li><li>○ Impact</li><li>○ Free/constrained motion, resistance/drag forces</li><li>○ Work-Energy Theorem, potential energy, conservation of energy</li></ul></li></ul>
Dynamics of Systems of Point Masses	<ul style="list-style-type: none"><li>• Linear/angular momentum</li><li>• Work-Energy Theorem and conservation of energy</li><li>• Central impact</li><li>• Bodies with variable mass</li></ul>
Dynamics of Rigid Bodies	<ul style="list-style-type: none"><li>• Kinematics:<ul style="list-style-type: none"><li>○ Translation/rotation</li><li>○ Instantaneous center of rotation</li></ul></li><li>• Kinetics (rotation about a fixed axis):<ul style="list-style-type: none"><li>○ Principle of angular momentum (mass moment of inertia)</li><li>○ Work, energy, power</li></ul></li><li>• Kinetics (plane motion):<ul style="list-style-type: none"><li>○ Linear and angular momentum</li><li>○ Impulse laws, Work-Energy Theorem and conservation of energy</li><li>○ Eccentric impact</li></ul></li><li>• Kinetics (three-dimensional motion):<ul style="list-style-type: none"><li>○ Linear and angular momentum</li><li>○ Impulse laws, Work-Energy Theorem and conservation of energy</li><li>○ Angular momentum, inertia tensor, Euler's equations</li><li>○ Gyroscope</li><li>○ Support reactions in plane motion</li></ul></li></ul>
Principles of Mechanics	<ul style="list-style-type: none"><li>• D'Alembert's Principle</li><li>• Lagrange equations of the 2nd kind</li></ul>
Vibrations	<ul style="list-style-type: none"><li>• Free vibrations (undamped/damped; spring constants)</li><li>• Forced vibrations (undamped/damped)</li><li>• Systems with two degrees of freedom (free/forced)</li></ul>
Non-Inertial Reference Frames	<ul style="list-style-type: none"><li>• Kinematics: Translating and rotating reference frames</li><li>• Kinetics (pseudo forces, inertial frames)</li></ul>
Numerical Simulation	<ul style="list-style-type: none"><li>• First-/Second-Order initial-value problems</li></ul>

#### Selected References:

1. Gross, D., Hauger, W., Schröder, J., Wall, W. A. and Govindjee, S.: Engineering Mechanics 3: Dynamics. Springer.
2. Alrasheed, S.: Principles of Mechanics. Fundamental University Press.